# iMQ

Security : B

# MQ6812 仿真 MQ6801 說明事項 V1.0

Page: 1/ 9

iMQ Technology Inc.

Title: MQ6812 仿真 MQ6801 說明事項

Version: V1.0

# 目录

| 1. | 变更历程                             | 3 |
|----|----------------------------------|---|
| 2. | 硬件介紹說明                           | 4 |
|    | 2.1 MQ6812 仿真板硬件介绍               | 4 |
|    | 2.2 操作流程                         | 5 |
|    | 2.3 调试代码注意事项                     | 6 |
| 3. | 调试注意事项                           | 7 |
|    | 3.1 MQ6812 EVBoard 仿真 MQ6801 相容性 | 7 |

Page: 2/ 9

iMQ Technology Inc.

Title: MQ6812 仿真 MQ6801 說明事項

Version: V1.0

# 1. 变更历程

| Version | Approved<br>Date | Description | Issuer |
|---------|------------------|-------------|--------|
| V0.9    | 2016/01/04       | 新建立         | 彭兆铨    |
| V1.0    | 2016/01/05       | 新增 2.3 部份内容 | 彭兆铨    |
|         |                  |             |        |
|         |                  |             |        |
|         |                  |             |        |
|         |                  |             |        |

Page: 3 / 9

iMQ Technology Inc.

Title:MQ6812 仿真 MQ6801 說明事項

Version: V1.0

2. 硬件介紹說明

# 2.1 MQ6812 仿真板硬件介绍



- (1) 仿真脚。
- (2) PO0 PO1 外挂外部低速晶振选择。切右为选择 32.768K 切左为外部高速晶振。
- (3) 外部高速晶振连接座,预设为空座。
- (4) 芯片 P10 与 MOLink Jumper。调试时必须保持短路。
- (5) MQ6812 EVBoard 与 MQ Link 连接端口。

Page: 4 / 9

iMQ Technology Inc.

Title:MO6812 仿真 MO6801 說明事項

Version: V1.0

# 2.2 操作流程

# (1) MQ6812 EVBoard



# (2) 连接 MQLink



Page: 5 / 9

iMQ Technology Inc.

Title:MQ6812 仿真 MQ6801 說明事項

Version: V1.0

(3) 连接计算机



(4) 调试->开始调试

| ÎMQ  | 文件 <mark>(E)</mark> | 编辑 <mark>(E)</mark> | 视图(⊻)    | 项目 <mark>(P)</mark> | 编译 <mark>(B</mark> ) | 调    | त्त <mark>(D</mark> ) | 配置 | ( <u>S</u> ) | 窗口 <mark>(W</mark> ) | 帮助 <mark>(且)</mark> |
|------|---------------------|---------------------|----------|---------------------|----------------------|------|-----------------------|----|--------------|----------------------|---------------------|
| 睝    | 🛩 🖬 🖨               | 🏽 🎽 🖻               | <b>X</b> | <b>B B K</b>        | C 🛛 🔁                |      | 开始词                   | 周试 |              | F5                   |                     |
| (##) |                     |                     |          |                     |                      | EXIT | 结束                    | 周试 | 5            |                      |                     |

#### 2.3 调试代码注意事项

- (1) P10 RESET 功能不能停用,避免 IDE 在执行芯片复位时出现失去控制情形。
- (2) OCDCK OCDIO 占用 P40 P41 · 不要使用这两管脚。
- (3) 若要使用 MOLink 飞线到板上调试 MO6812 · 板上芯片的 P10,P40,P41 脚不要连接额外负载。

(4) 若 MQ-Link 固件使用 IMQ OCDE OS v1.6.6 以后的版本(含 1.6.6) · 必须移除仿真版上 C8 的 10uF 电容。

#### Page : 6 / 9

iMQ Technology Inc.

Title: MO6812 仿真 MO6801 說明事項

Version: V1.0

#### 3. 调试注意事项

## 3.1 MQ6812 EVBoard 仿真 MQ6801 相容性

#### (1)仿真时WUC功能无法由软件开启

调试时,WUC不会发出INTWUC中断,请使改用迴圈来达到延时功能。

(2)MO6812 10位定时器TCO 不支援MO6812 TC0 16位模式

#### (3)10位定时器TCO部份设置与TC0不同

TCO 源时钟少4组参数设置,无脉宽调制PW/M模式,TCM0=01时非为定时器/事件计数器模式。详细比较请参照下表,绿底文字为不相容设置:

#### 定时器计数器00模式寄存器(MQ6812->TCQ MQ6801->TC0)

| T00MOD<br>(0x002A) | 7    | 6    | 5   | 4    | 3   | 2 | 1    | 0   |
|--------------------|------|------|-----|------|-----|---|------|-----|
| 位符号                | TFF0 | DBE0 |     | TCK0 |     | - | TCM0 |     |
| 读/写                | R/W  | R/W  | R/W | R/W  | R/W | R | R/W  | R/W |
| 复位后                | 1    | 1    | 0   | 0    | 0   | 0 | 0    | 0   |

| 参数      | 定时器    |                             |                             |                      |                             |                             |                       |  |  |  |
|---------|--------|-----------------------------|-----------------------------|----------------------|-----------------------------|-----------------------------|-----------------------|--|--|--|
| DBE0    |        | Ν                           | /IQ6815 TCQ                 |                      | MQ6801 TC0                  |                             |                       |  |  |  |
|         | 数<br>值 | 普通 1/2,3                    | ≌闲 1/2 模式                   |                      | 普通 1/2,S                    | 低速 1/2                      |                       |  |  |  |
|         |        | SYSCR1<br><dv9ck>=0</dv9ck> | SYSCR1<br><dv9ck>=1</dv9ck> | 低速 1/2 模式<br>睡眠 1 模式 | SYSCR1<br><dv9ck>=0</dv9ck> | SYSCR1<br><dv9ck>=1</dv9ck> | _ 模式<br>  睡眠1模<br>  式 |  |  |  |
|         | 100:   | fcgck/2 <sup>4</sup>        | fcgck/2 <sup>4</sup>        | -                    | fcgck/2 <sup>4</sup>        | fcgck/2 <sup>4</sup>        | -                     |  |  |  |
| TOVO    | 101:   | fcgck/2 <sup>2</sup>        | fcgck/2 <sup>2</sup>        | -                    | fcgck/2 <sup>2</sup>        | fcgck/2 <sup>2</sup>        | -                     |  |  |  |
| ТСКО    | 110:   | fcgck/2                     | fcgck/2                     | -                    | fcgck/2                     | fcgck/2                     | -                     |  |  |  |
|         | 111:   | fcgck                       | fcgck                       | fs/2 <sup>2</sup>    | fcgck                       | fcgck                       | fs/2 <sup>2</sup>     |  |  |  |
|         | 000    | Reserved                    | Reserved                    | Reserved             | $fcgck/2^{11}$              | fs/2 <sup>3</sup>           | fs/2 <sup>3</sup>     |  |  |  |
|         | 001    | <b>Reserved</b>             | Reserved                    | <b>Reserved</b>      | fcgck/2 <sup>10</sup>       | fs/2 <sup>2</sup>           | fs/2 <sup>2</sup>     |  |  |  |
|         | 010    | Reserved                    | Reserved                    |                      | fcgck/2 <sup>8</sup>        | fcgck/2 <sup>8</sup>        |                       |  |  |  |
|         | 011    | Reserved                    | Reserved                    |                      | fcgck/2 <sup>6</sup>        | fcgck/2 <sup>6</sup>        |                       |  |  |  |
|         | 00:    | 10 位定时器/                    | 事件计数器模式                     | t                    | 8位定时器/事件计数器模式               |                             |                       |  |  |  |
| тсмо    | 01:    | 10 bit capture              | e mode                      |                      | 8 位定时器/事件计数器模式              |                             |                       |  |  |  |
| I CIVIO | 10:    | 10 位可编程图                    | 永宽调制 PPG 轴                  | 俞出模式                 | 8位脉宽调制PWM输出模式               |                             |                       |  |  |  |
|         | 11:    | 10 位可编程图                    | 永宽调制 PPG 轴                  | 谕出模式                 | 8 位可编程脉宽调制 PPG 输出模式         |                             |                       |  |  |  |

#### Page: 7 / 9

Title:MO6812 仿真 MO6801 說明事項

Version: V1.0

#### (4)MQ6812 多一组非可屏蔽 WDT2

编程时需注意,若已关闭 WDT,还是需要清除看门狗来避免 WDT2 发出复位信号。 WDT2 与 WDT 使用同一个方式清除计时器,WDT2 溢位时间大于 WDT,清除 WDT 时同时也清除 WDT2。

#### (5)MQ6812 预设最高时脉 16MHz MQ6801 预设最高时脉 8MHz

使用 MQ6812 开发 MQ6801 程序时,需注意在同样的系统分频设置(CGCR)下,MQ6812 系统时钟会是 MQ6801 2 倍,故在调试完烧录至 MQ6801 前,要再修改 CGCR 设置,让前后维持同样系统时钟频率。

#### (6)MQ6812 可编程脉宽调制无占空比 0%和 100%输出

MO6812 可编程脉宽调制输出禁止设置占空比 0%以及 100%, 若要仿真此两种设置请使用软件程序来达到近似的功能(请参考范例代码)。

#### (7)MO6812 与 MO6801 从 TRIM CODE 补偿内部 2V 参考电压方式不同

MQ6812 多了周边功能运算补偿数值,补偿 TRIM CODE 位于 0x7E05 0x7E06; MQ6801 需编程运算程序,补偿 TRIMCODE 位于 0x7E63 0x7E64。

#### 2V Vref 补偿方式:

#### MQ6812:

1.设置 MULCTR = 0x02,开启自动补偿 2V 功能

2.设置 ADC · Vref 使用内部 2V · ADC 运行。

3.转换完成后读取 ADC 数值,此 ADC 数值为自动补偿后数值。

#### MQ6801:

- 1.读取 0x7E63(高字节) 0x7E64(低字节) 地址之数值,其中 0x7E63 只取[3:0]低 4 位数值,将此 12 位数值乘以 2048 再除以 2000,暂称为 Vref2048。
- 2.设置 ADC · Vref 使用内部 2V · ADC 运行。
- 3.转换完成后读取 ADC 数值 · 将此数值乘以 Vref2048 再除以 2048 · 最后得到补偿 后 ADC 数值 ·

#### Page : 8 / 9

iMQ Technology Inc.

Title:MQ6812 仿真 MQ6801 說明事項

Version: V1.0

注 1: MO6801 ADC Vref 2V 补偿公式为

| 对应数值       | 0x7e63 | 0x7e63 | 0x7e63 | 0x7e63 | 0x7e64 |
|------------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|
|            | 地址之    |
|            | 数值位    |
|            | 3      | 2      | 1      | 0      | 7      | 6      | 5      | 4      | 3      | 2      | 1      | 0      |
| 2VTRIMCODE | 位 11   | 位 10   | 位 9    | 位 8    | 位 7    | 位 6    | 位 5    | 位 4    | 位 3    | 位 2    | 位 1    | 位 0    |

ADC 补偿后数值=ADC 转换数直 \* (2VTRIMCODE / 2000)

注 2:先乘以 2048 后再除去 2048 是为了运算上效率优化。

Page: 9/ 9